

► Agenda - HRC: Human-Robot Collaboration

Dalle	Alle	Argomento
9:00	10:45	<ul style="list-style-type: none">► Introduzione alle norme tecniche dei Robot: EN ISO 10218-1 – EN ISO 10218-2► Technical specification ISO/TS 15066: Robots and robotic devices – Collaborative robots► Cosa significa Human-Robot Collaboration? Quattro metodologie di approccio:<ul style="list-style-type: none">- Arresto sicuro e monitorato - Guida manuale - Controllo della velocità e delle distanze di sicurezza - Potenza e forza limitata
10:45	11:00	<ul style="list-style-type: none">► Coffee Break
11:00	13:00	<ul style="list-style-type: none">► Pilz Robot Life Cycle:<ul style="list-style-type: none">- Analisi dell'applicazione - Valutazione dei Rischi - Concetti di sicurezza - Progettazione e Implementazione – Validazione - Marcatura CE - Formazione ed assistenza tecnica
13:00	14:00	<ul style="list-style-type: none">► Lunch
14:00	14:30	<ul style="list-style-type: none">► Valutazione dei Rischi su caso reale:<ul style="list-style-type: none">- Analisi dei rischi - Riduzione dei rischi
15:45	16:00	<ul style="list-style-type: none">► Coffee Break
16.00	17:30	<ul style="list-style-type: none">► Validazione dell'applicazione:<ul style="list-style-type: none">- Verifica on site - Controllo delle funzioni di sicurezza con il Tool di calcolo PAScal – Accettazione – Misurazione delle collisioni secondo ISO/TS 15066

AGENDA

